

数理生物学演習

第2回 Pythonの基本的な使い方と数理生物学演習で
使う数学の復習

野下 浩司 (Noshita, Koji)

✉ noshita@morphometrics.jp

↑ <https://koji.noshita.net>

理学研究院 数理生物学研究室

第2回：Pythonの基本的な使い方と 数理生物学演習で使う数学の復習

本日の目標

- 数学的なツールの復習
- プログラミングの基礎
- 可視化

皆さんへのお願い

- わからないところがあればすかさずググろう！
調べる習慣をつける。
- 質問や回答をSlackへ投稿しよう。
情報が共有できる。一人の質問が皆の質問に！
- 困ったら（Slack上）で助けを呼ぼう（特に、TAがサポートしてくれる）。困っている人がいれば助けあげよう。
- 演習中の休憩は自由。疲れ果てる前に休もう。

操作解説動画

https://www.youtube.com/playlist?list=PLNP5gU_8uAjejxZOd7TljPo6iQ4sWloD8



Colabやその他ツールで操作方法の説明が必要そうなものは補足資料を用意する。
補足説明が欲しい場合は課題の感想欄で要望を。可能な範囲で対応します。

数学的なツールの復習

この演習で必要になる数学的なツール

- 解析
 - 微分, 積分
 - テイラー展開
 - 微分方程式の解法 (変数分離ができるばOK)
- 線形代数
 - ベクトルや行列の演算
 - 行列式
 - ヤコビ行列
 - 固有値・固有ベクトル
- その他いろいろ

解法などを暗記する必要はないが, (ここで挙げたもの以外でも) わからない
ものが出てきたら調べて, 理解し, 利用できるようになろう.

変数分離で微分方程式を解く

ある微分方程式

$$\frac{dx}{dt} = f(x, t)$$

を解きたい。

この式が

$$\frac{dx}{dt} = g(t)h(x)$$

と表せるとき、これを変数分離形と呼ぶ。

解法

$$\frac{dx}{dt} = g(t)h(x)$$

$$\frac{1}{h(x)}dx = g(t)dt \quad (h(x) \neq 0 \text{とする})$$

$$\int \frac{1}{h(x)}dx = \int g(t)dt + C \quad (C \text{は積分定数})$$

これを両辺積分して、 x について整理してやれば良い。 C は初期値や境界条件から決まる。

他にも解析的に解くことができる微分方程式はあるが、すべての微分方程式が解析的に解くことができるわけではない。そのような場合に計算機を使ったシミュレーションの出番となる。

変数分離：指数増殖モデルの例

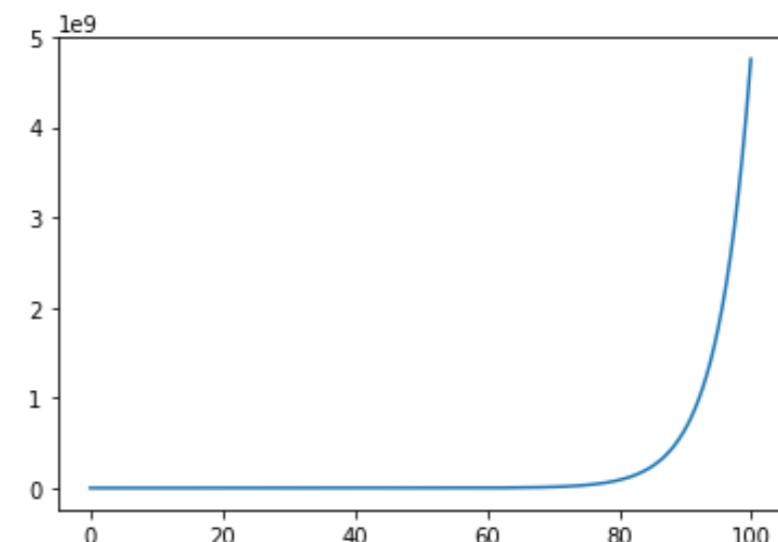
ある集団のサイズ（個体数）を x とし、
その増加速度 (dx/dt) が集団サイズ $x(t)$ に比例する場合、
ダイナミクスは以下の式で表すことができる。

$$\frac{dx}{dt} = ax \quad \text{初期条件 } x(0) = x_0$$

a : 単位時間あたり一個体あたりの増加率（マルサス係数）

$$x(t) = x_0 e^{at}$$

解いてみよう



変数分離：指数増殖モデルの例

$$\frac{dx}{dt} = ax$$

よって、

$$\log x = at + C_0$$

$$\frac{1}{x} dx = adt$$

$$x(t) = e^{at+C_0}$$

初期値 $x(0) = x_0$ とし、 x について整理してやれば、

$$\int \frac{1}{x} dx = \int adt$$

$$x(t) = x_0 e^{at}$$

ヤコビ行列 Jacobian matrix

微分係数（ある関数の接線の傾き）の高次元版

n 個の変数をもつ m 列のベクトル値関数

$$\mathbf{f}(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} f_1(x_1, x_2, \dots, x_n) \\ f_2(x_1, x_2, \dots, x_n) \\ \vdots \\ f_m(x_1, x_2, \dots, x_n) \end{pmatrix}$$

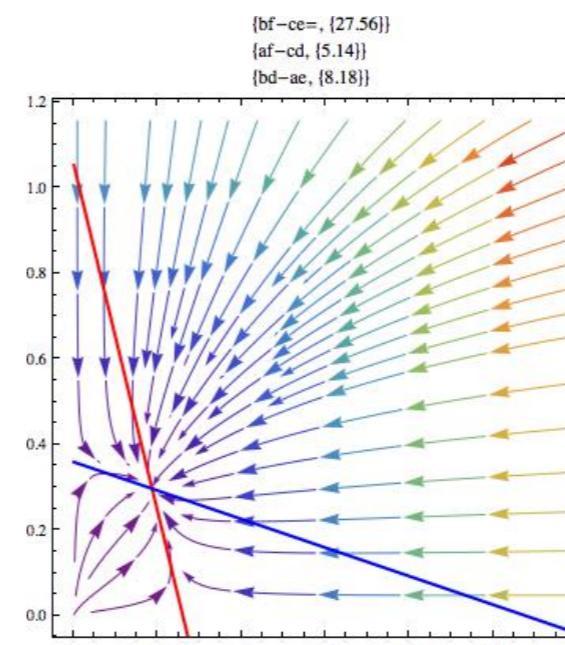
について、

$$\frac{\partial \mathbf{f}}{\partial \mathbf{x}}(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(\mathbf{x}) & \frac{\partial f_1}{\partial x_2}(\mathbf{x}) & \cdots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n}(\mathbf{x}) \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1}(\mathbf{x}) & \frac{\partial f_2}{\partial x_2}(\mathbf{x}) & \cdots & \frac{\partial f_2}{\partial x_n}(\mathbf{x}) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1}(\mathbf{x}) & \frac{\partial f_m}{\partial x_2}(\mathbf{x}) & \cdots & \frac{\partial f_m}{\partial x_n}(\mathbf{x}) \end{pmatrix}$$

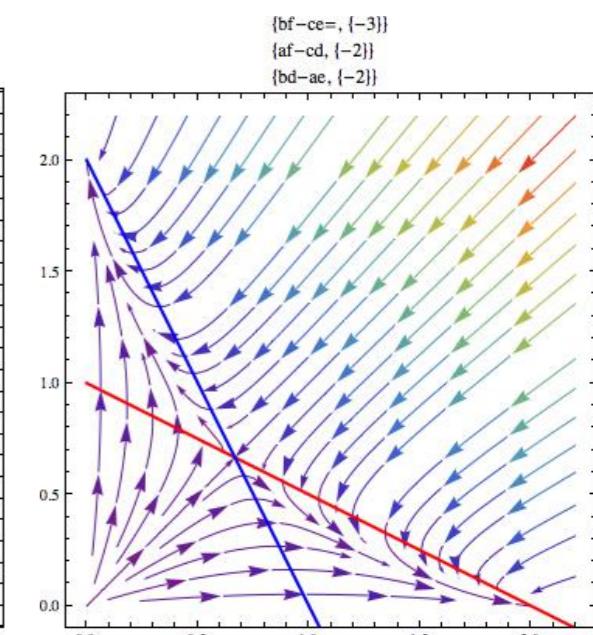
となる $m \times n$ 行列をヤコビ行列という。

例えば、ある連立微分方程式のヤコビ行列を考え、平衡点周りでの固有値・固有ベクトルを計算すれば、その局所安定性を調べることができます（第5回でロトカ-ボルテラモデルについてやります）。

例)



安定共存



双安定

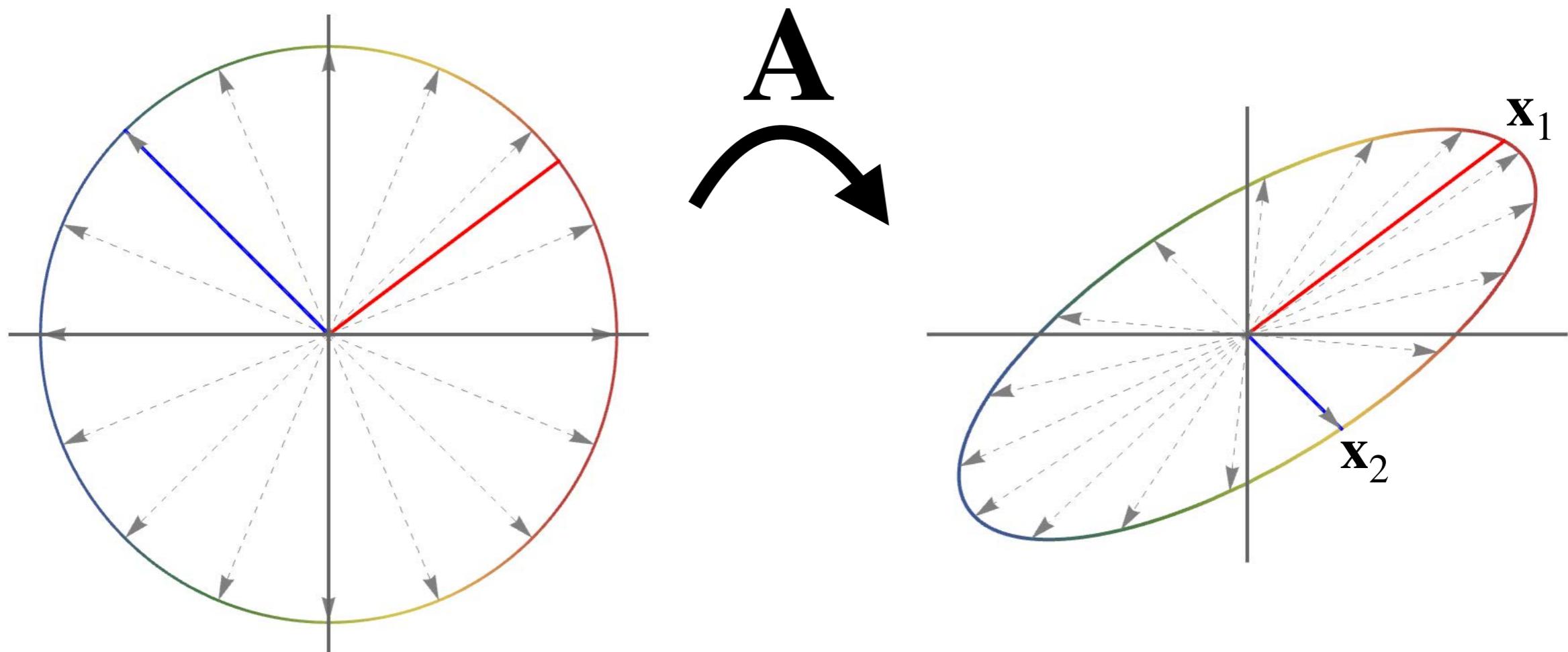
固有値・固有ベクトル

$$\mathbf{y} = \mathbf{Ax}$$

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

n 行ベクトル \mathbf{x} から n 行ベクトル \mathbf{y} への線形変換（回転、拡大縮小、剪断変形、ミラーリング、の合成）を与える (n, n) 型の正方行列 \mathbf{A} を考える。

$\mathbf{Ax} = \lambda \mathbf{x}$ となるような \mathbf{x} を \mathbf{A} の固有ベクトル、 λ を \mathbf{A} の固有値という。



固有値・固有ベクトルを求める

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & -d \end{pmatrix}$$

この行列の固有値・固有ベクトルを求めてみよう.

固有値の求め方

$$\mathbf{A}\mathbf{x} = \lambda\mathbf{x}$$

$$(\mathbf{A} - \lambda\mathbf{I})\mathbf{x} = \mathbf{0}$$

よって,

$$|\mathbf{A} - \lambda\mathbf{I}| = 0$$

を満たす, λ を求める.

固有ベクトルの求め方

$$\lambda = a \text{について,}$$

$$(\mathbf{A} - a\mathbf{I})\mathbf{x} = \mathbf{0}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & -d - a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

よって, $x_1 = t, x_2 = 0$ (ただし, t は任意の定数)
もう一方についても同じように求める.

変数と型

Colab

<https://colab.research.google.com/>

```
# 01-01. Hello, World!ノートブック  
print("Hello, World!")
```

出力
Hello, World!

コードの実行 :  をクリック

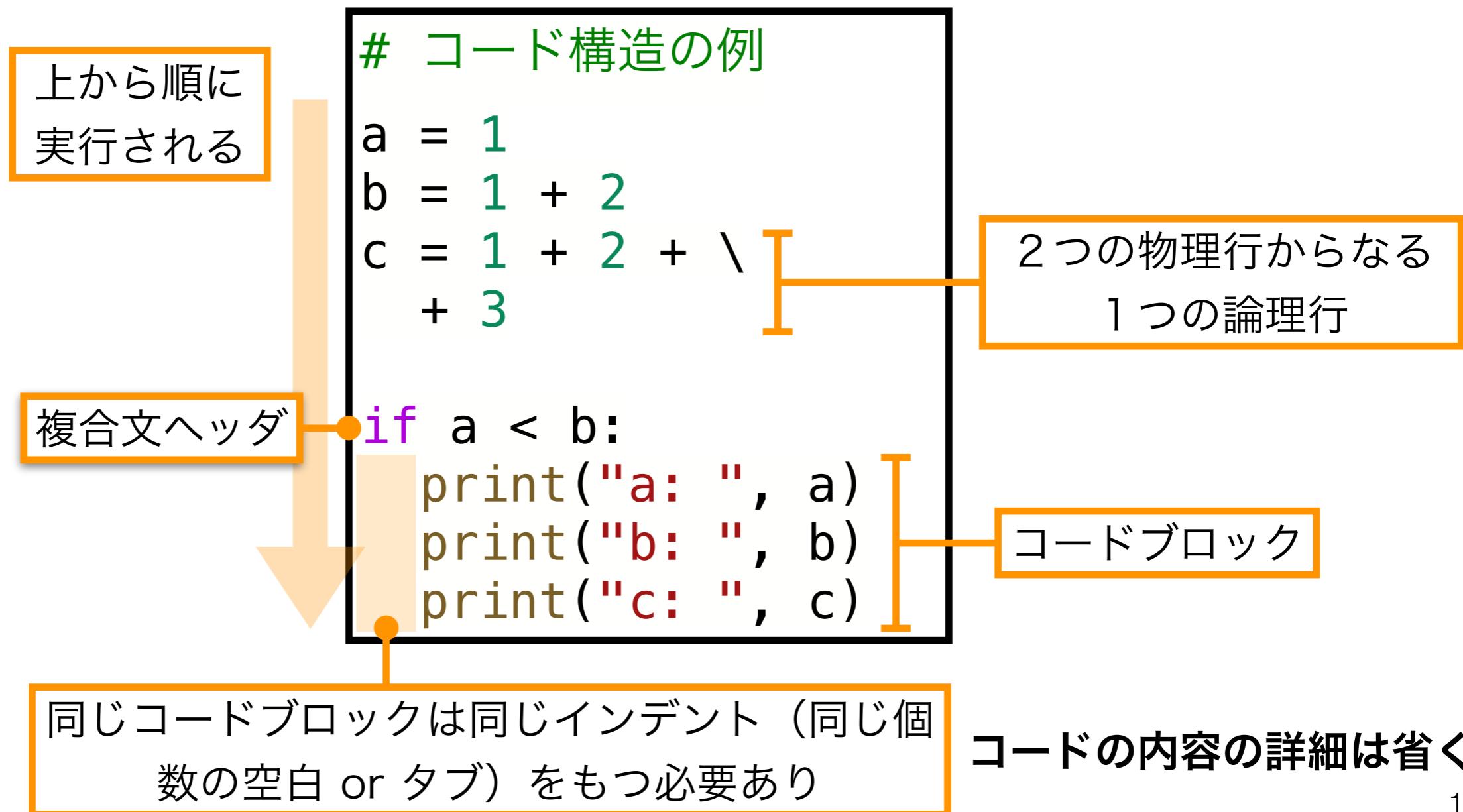
- コメントアウト (#)
Pythonでは#から文末までが
(実行時に)無視される
- print(オブジェクト)
オブジェクトを出力



本演習では主にColab上でノートブックを利用して進めていきます

Pythonの基本的なルール

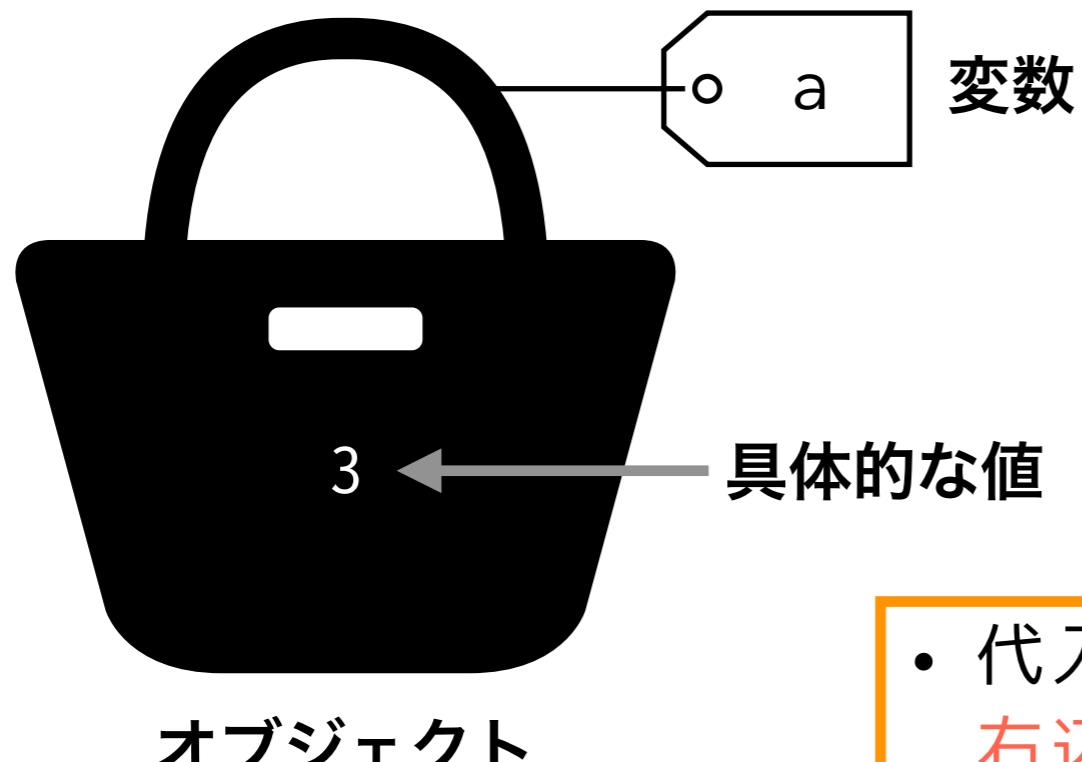
- Pythonのプログラムは論理行(logical line)に分割され、解釈・実行される。論理行は一行以上の物理行(physical line)からなる。
- 複合文などのコードブロックはインデント(indent, 字下げ)によりを表す。



オブジェクト：「数値」や「文字」などの“容器”

Pythonではすべてのものはオブジェクトとして表現される

- オブジェクト：「数値」や「文字」の“容器”
- 変数：オブジェクトにつけられた“ラベル”
- リテラル：コード中に直接書かれた数値や文字列



```
# オブジェクトと代入  
a = 3  
print(a)
```

- 代入 左辺 = 右辺
右辺のオブジェクト（もし右辺がリテラルならそれを格納したオブジェクト）に左辺の変数でラベル付けする
数学の「=」とは異なる

オブジェクトの型 type

なかに入れる「数値」や「文字列」などの種類毎に「型」がある
→ 型に応じて、可能な処理が決まる or 想定される処理が異なる

この演習では当面は

- bool型 True (真), False (偽)
- int型 整数
- float型 実数
- complex型 複素数 (虚部はjをつけて表す)
- str型 文字列データ
- list型 リスト

と理解すれば良い。



型は代入をしたタイミングで決まる

```
# 01-01. 変数と型
a = 3
b = 6.2
c = True
print(type(a))
print(type(b))
print(type(c))

a = 3.3
b = False
c = 3 + 2j
print(type(a))
print(type(b))
print(type(c))
```

- `type(オブジェクト)`
オブジェクトの型を返す

出力
<class 'int'>
<class 'float'>
<class 'bool'>
<class 'float'>
<class 'bool'>
<class 'complex'>

aに3が代入されたのでint型
aに3.3が代入されたのでfloat型

Pythonの四則演算とその周辺

・加算	+
・減算	-
・乗算	*
・除算	/
・剰余	%
・指数	$a^{**}b$
aのb乗	

```
# 01-02. 四則演算など
a = 2
b = 5
d = 6.0
e = 7.5

# 加算・減算
c = a + b
f = d - e
print(c)
print(f)

# 乗算
c = a * b
f = d * e
print(c)
print(f)

# 除算
c = a / b
f = d / e
print(c)
print(f)

# 剰余
c = b % a
print(c)

# 指数
f = d**e
g = e ** (0.5)
print(f)
print(g)
```

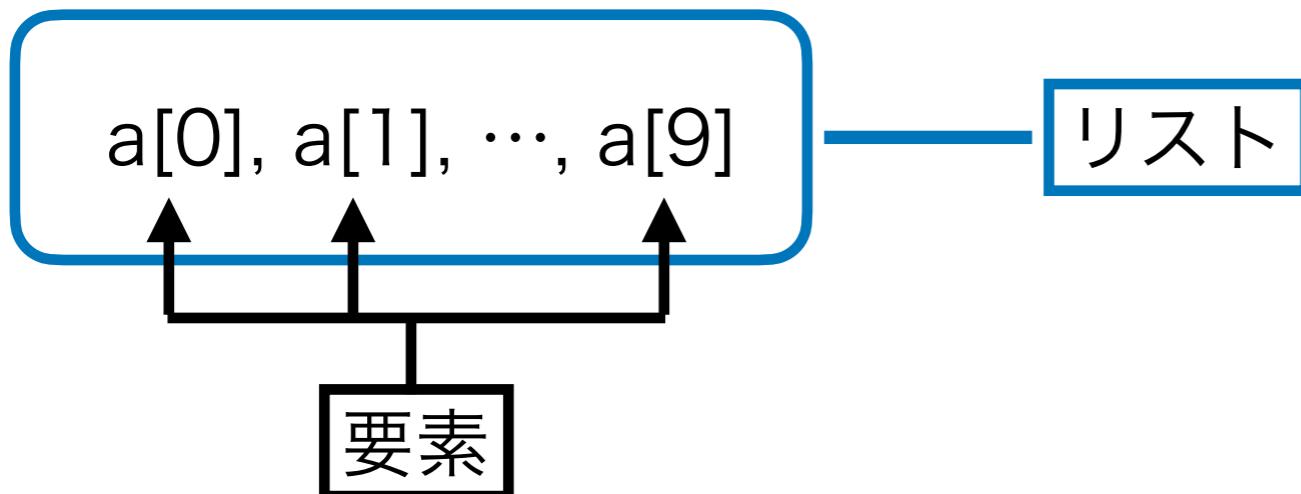
リストとループ

リスト

複数の要素の集まり

リスト = [要素1, 要素2, …, 要素n]

たくさんの変数を
個別に用意するのは面倒！



各要素へは添字によってアクセスする

特に注意！！

添字は0から始まり、(サイズ-1)で終わる

a = [1, 2, 3, 4, 5] として作成したならば、

a[0]～a[4]までの要素が存在する

```
# 01-03. リストの作成と表示
a = [1, 2, 3, 4, 5]
print(a)

# 要素へのアクセス
print(a[1]) # 2が表示される

# 要素への代入
a[1] = 12 # 二番目の要素に12を代入
print(a)
```

反復処理 ループ (1)

同じ処理を何度も繰り返したい時に、その数だけコードを書くのは面倒！

forループを覚えよう！

- forループ

```
for イテレータ in イテラブル:
```

文1

文2

:

文n

1. イテレータが終端に到達していれば
終了
2. イテレータが要素を一つイテラブル
から取り出し返す
3. 文1～文nまでを評価。1へ戻る。

```
# 01-04. forループ
for i in [0, 1, 2]:
    print(i)
```

出力

0

1

2

特に注意！！

インデントされた文が
for文のブロックとみな
される

- イテレータ (iterator) : 反復処理 (イテレーション iteration) 毎にイ
テラブル (リストなど) から要素を一つずつ取り出して返すもの
- イテラブル (iterable object) : イテレータを使って要素を一つずつ返
すことができるオブジェクト。リスト、文字列など。

反復処理 ループ (2)

```
# 01-05a.  
# forループ range 1  
for i in range(50, 100):  
    print(i)
```

出力

50
51
52
:
99

```
# 01-05b.  
# forループ range 2  
for i in range(10, 100, 3):  
    print(i)
```

出力

10
13
16
:
97

```
# 01-05c.  
# forループ range 3  
for i in range(100):  
    print(i)
```

出力

0
1
2
:
99

- 連番 range
 - range(開始, 終了) : 開始から終了-1までの連番を表す.
 - range(開始, 終了, ステップ) : 開始から終了-1までのステップおきの連番を表す
 - range(終了) : 0から終了-1までの連番を表す. range(0, 終了)を意味する.

注意

rangeもイテラブルだが、リストとは異なる（ジェネレータ）。リストに変換したい場合は list(range(100)) のようにする必要がある。

反復処理 ループ（3）

forループはネスト（入れ子構造）にできる

```
# 01-06. ネスト
for i in range(100):
    for j in range(100):
        print(i, j)
```

出力 .
0 0
0 1
0 2
...
99 99

特に注意！！
ネストする場合も、インデントを
によりブロック構造を記述する

```
# 01-07. 3重ネスト
for i in range(10):
    for j in range(10):
        for k in range(10):
            print(i, j, k)
```

出力 .
0 0 0
0 0 1
0 0 2
...
9 9 9

何重にもネスト
することが可能

関数, モジュール・パッケージ

関数（1）

- Pythonにおける関数とは、ある一連の処理を行うコードをまとめたもの
- これまで使ってきた、print()やtype()は関数
- 使う前に定義し、使うときに呼び出す必要がある。

関数定義

```
def 関数名():  
    処理1  
    処理2  
    ...  
    処理n
```

関数定義

関数呼び出し

02-01. シンプルな関数

def simple_func():

print("関数を呼び出しました。")

simple_func()

「関数を呼び出しました。」
と表示させる関数

出力
関数を呼び出しました。

関数定義

あまり気にしなくても良い補足
printやtype関数は予め用意されている「組み込み関数」。はじめから使える。

- 組み込み関数 | 公式ドキュメント
<https://docs.python.org/ja/3/library/functions.html>

関数呼び出し

02-02. シンプルな関数 その2

def simple_func_2():

print("1. 関数を")

print("2. 呼び出し")

print("3. ました。")

simple_func_2()

出力
1. 関数を
2. 呼び出し
3. ました。

何度も利用する処理を関数にまとめることで再利用性を高める

関数 (2) : 引数と戻り値

- 引数により、入力に応じた処理をおこなうことができる
例. `print()`が表示する文字列が変わる
- 処理した結果を、戻り値として返すことができる
例. `a = abs(-2)` # aに2が代入される

入力した値とその絶対値
を表示させる関数

関数定義

```
def 関数名(パラメータ):  
    処理1  
    処理2  
    ...  
    処理n  
    return 戻り値
```

- パラメータ（仮引数）：関数内でのみ利用される変数。関数に渡す値やリストなどを入力としてもつ。
- `return`文：関数を終了して、戻り値を返す

```
# 02-03. 引数をもつ関数  
def my_abs_print(x):  
    y = abs(x)  
    print("入力", x)  
    print("絶対値", y)  
  
my_abs_print(-9)
```

出力
入力 -9
絶対値 9

```
# 02-04. 引数と戻り値をもつ関数  
def add(a, b):  
    c = a + b  
    return c  
  
x = add(2, 4)  
print(x)
```

2変数の足し算

出力
6

モジュール・パッケージ（1）

Pythonコードをまとめたファイルやその集合

- モジュール：コードをまとめたファイル
- パッケージ：モジュールを階層的にまとめたもの

この演習ではこれらの区別はあまりしない。モジュール、パッケージ、ライブラリなど異なる名前で呼称するが、「必要なときに呼び出せる便利な機能をまとめたもの」ぐらいのニュアンスで理解しておけばOK

使い方

- `import モジュール` (もしくは`パッケージ`)
`モジュール` (もしくは`パッケージ`) を読み込む

```
# 02-05. mathモジュールの読み込み
import math

a = math.log(2)
print(a)
```

```
# 02-06. osパッケージの読み込み
import os

filepath = os.path.join("parent", "child", "file.txt")
print(filepath)
```

便利な機能をまとめたものを再利用することで1から作る必要がなくなる !₂₈

mathモジュール

基本的な数学関係の関数

<https://docs.python.org/ja/3/library/math.html>

よく使いそうな関数の例

- log : 自然対数
- sqrt : 平方根
- sin, cos, tan, … : 三角関数関係

数学関係の定数

- pi: 円周率
- e: 自然対数の底

print関数の補足

- print(obj1, obj2, …)
obj1, obj2, …を（デフォルト
だと空白で）区切って表示

```
# 02-07. mathモジュール
import math

print("円周率：" , math.pi)
print("自然対数の底" , math.e)

print("log(2)：" , math.log(2))
print("√3：" , math.sqrt(3))

print("sin(π/2)：" , math.sin(math.pi / 2))
print("cos(π)：" , math.cos(math.pi))
print("tan(π/4)" , math.tan(math.pi / 4))
```

その他の標準ライブラリ（デフォルトで使えるモジュールやパッケージ）もあるので興味のある人は使ってみよう。

- Python 標準ライブラリ | 公式ドキュメント <https://docs.python.org/ja/3/library/index.html>
さらに、Colabには標準ライブラリ以外にもデータサイエンス向けのパッケージが多数インストール済み（特に追加インストールの必要なく呼び出せる）。

モジュール・パッケージ（2）

その他の読み込み方

- `from パッケージ import モジュール`
パッケージ内のモジュールを読み込む
- `import モジュール (もしくはパッケージ) as 省略名`
パッケージを省略名として読み込む
- `from パッケージ import モジュール as 省略名`
パッケージ内のモジュールを省略名として読み込む

```
# 02-08.  
# matplotlibパッケージのpyplotモジュールをpltとして読み込む  
import matplotlib.pyplot as plt
```

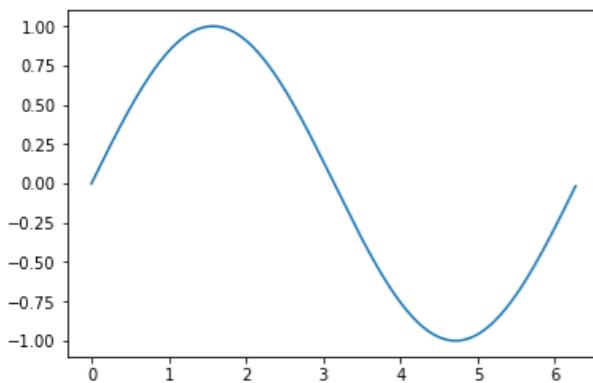
有名ライブラリの省略名はだいたい慣例があるので、それに従う（例。
`matplotlib.pyplot→plt`）。また、自作のモジュールやパッケージを作る場合には、そうし
た有名ライブラリの名前や省略名との重複を避けるのが無難。



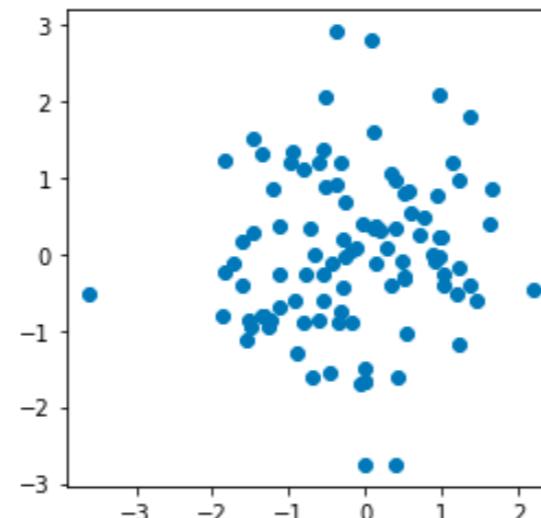
Matplotlib

データ可視化・作図ライブラリ
<https://matplotlib.org/>

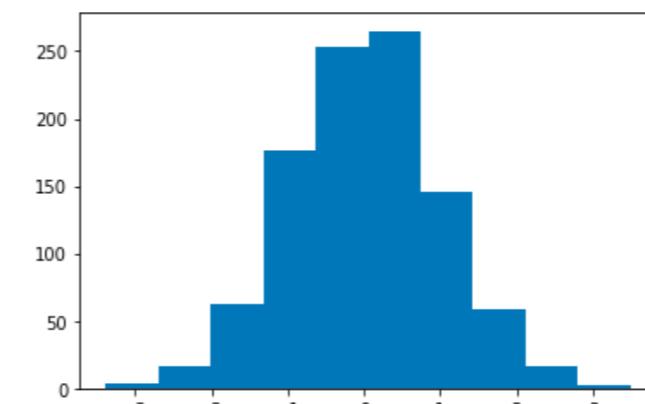
基本的なプロット



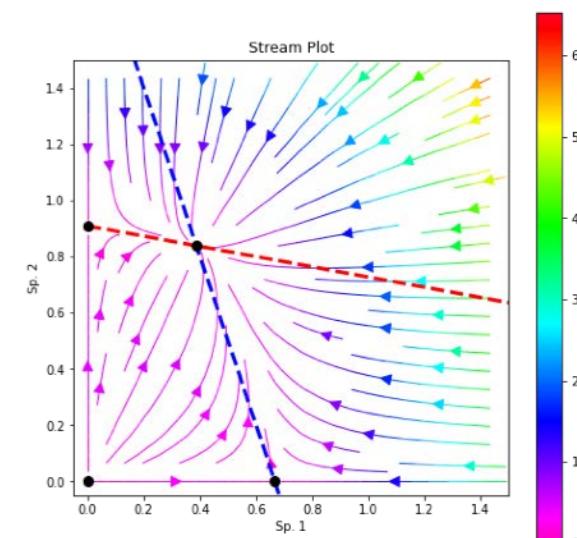
散布図



ヒストグラム



ベクトル場



ここでは例をいくつか示すだけで、個別の関数の詳細な使い方は説明しない。例に挙げた例以外にも様々なプロットが可能。公式のサンプル集を眺めてみると、使いたいプロット方法が見つかるかも。

- Gallery | 公式ドキュメント
<https://matplotlib.org/gallery/index.html>

プロット

結果を図として可視化する

```
# 02-09. sin関数のプロット  
import matplotlib.pyplot as plt  
import math
```

```
x_start = 0  
x_end = 2 * math.pi  
step = math.pi / 36
```

```
i_start = 0  
i_end = int((x_end - x_start) / step)
```

```
x_list = []  
y_list = []  
  
for i in range(i_start, i_end + 1):  
    x = x_start + step * i  
    y = math.sin(x)  
    x_list.append(x)  
    y_list.append(y)
```

```
plt.plot(x_list, y_list)
```

パッケージの読み込み

どこまで計算するか？(xの最大値)

x軸方向の刻み幅 刻み幅を変えてプロットしてみよう！

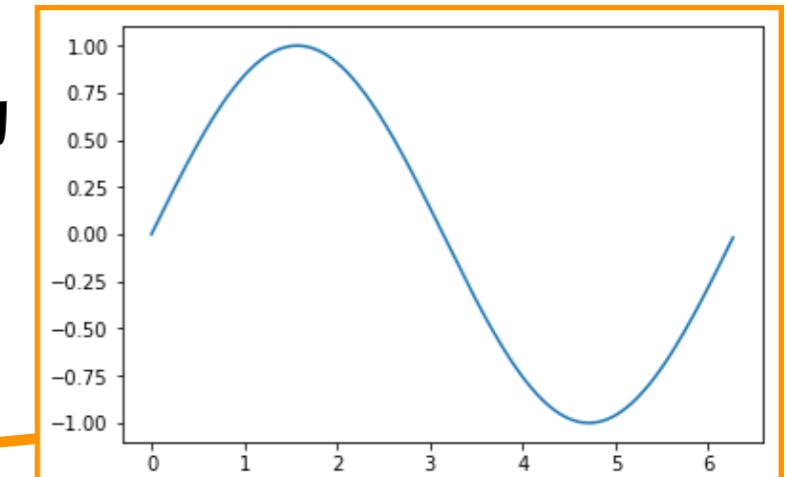
forループの開始

forループの終了

イテレータがi_startからi_endまで1刻みで増加するループ

x座標, y座標の値を格納するリスト

出力



同じforループのインデックスを表現

matplotlib.pyplot

- plot(横軸値リスト, 縦軸値リスト)
(横軸値, 縦軸値)で与えられる座標値をプロットする

- リスト.append(要素)
リストの末尾に要素を付け加える
- int(数値)
数値を切り捨てて整数にする

本日の課題 ノーマル

1. $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ の固有値・固有ベクトルを導出せよ.
2. $f(\theta) = \cos(\theta)$ を $0 \leq \theta \leq 4\pi$ の範囲でプロットせよ.
3. その他質問, 感想, 要望をどうぞ.

課題をノートブック (.ipynb ファイル) にまとめて, Moodle にて提出すること
ファイル名は [回数, 01~15]_[難易度, ノーマル nかハード h].ipynb. 例. 02_n.ipynb 33

次回予告

第3回：離散ロジスティック成長

5月8日

復習推奨

- 縮散指数増殖モデル
- 縮散ロジスティックモデル
- 平衡点の導出
- 平衡点の局所安定性解析