

# 数理生物学演習

## 第2回 離散ロジスティックモデル

野下 浩司 (Noshita, Koji)

✉ noshita@morphometrics.jp

🏠 <https://koji.noshita.net>

理学研究院 数理生物学研究室

## 前回の復習・補足：シェルコマンド

- ディレクトリの移動

`cd_@@`

- 中身一覧の表示

`dir`

例) `cd_~/CompBio2019/02`

- `_` : 空白の意味

- ディレクトリ directory  
データの保管場所のこと。フォルダとも呼ばれる。
- パス path  
ディレクトリやファイルの“位置”を示すもの。  
例) `~/CompBio`
- インデント indentation 字下げ  
行頭に空白を入れて開始位置を下げる。Pythonではインデントを特定の構文の範囲指定に利用するため注意が必要（詳しくは今後の演習で）。

# 第2回：離散ロジスティックモデル

## 本日の目標

- 差分方程式を解く
- 時間発展をプロットする

## 差分方程式

離散ロジスティックモデル

$$X_{t+1} = X_t + r \left( 1 - \frac{X_t}{K} \right) X_t$$

平衡点を求めよう

実際にプログラムを組んでみよう！

## 変数：「数値」や「文字」の“容器”

なかに入れる「数値」や「文字列」などの種類毎に「型」がある

この演習では

- str型 文字列データ
- int型 整数
- bool型 True (真), False (偽)
- float型 実数
- complex型 複素数

と理解すれば良い

# 型は代入をしたタイミングで決まる

```
# 変数と型
a=3
b=6.2
c=True
print(type(a))
print(type(b))
print(type(c))

a=3.3
b=False
c=3+2j
print(type(a))
print(type(b))
print(type(c))
```

- 代入 =  
数学の「=」とは異なる  
例)  
a=5  
a=b+c
- type(オブジェクト)  
オブジェクトの型を返す

## Pythonの四則演算とその周辺

- 加算 +
- 減算 -
- 乗算 \*
- 除算 /
- 剰余 %
  
- 指数 a\*\*b  
aのb乗

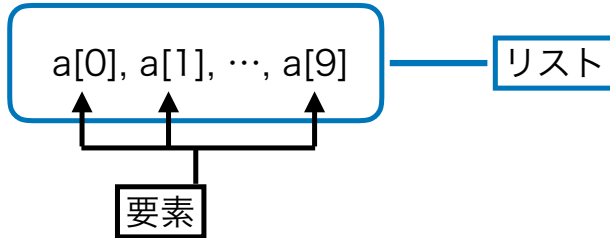
```
# 四則演算など
a=2
b=5
d=6.0
e=7.5
# 加算・減算
c=a+b
f=d-e
print(c)
print(f)
# 乗算
c=a*b; f=d*e;
print(c)
print(f)
# 除算
c=a/b
f=d/e
print(c)
print(f)
# 剰余
c=b%a;
print(c)
# 指数
f = d**e
g = e**(0.5)
print(f)
print(g)
```

# リスト

## 複数の要素の集まり

リスト = [要素1, 要素2, ..., 要素n]

たくさんの変数を  
個別に用意するのは面倒！



各要素へは添字によってアクセスする

特に注意！！

添字は0から始まり, (サイズ-1)で終わる  
a = [1, 2, 3, 4, 5] として作成したならば,  
a[0]~a[4]までの要素が存在する

```
# 配列の作成と表示
a = [1,2,3,4,5]
print(a)

# 要素へのアクセス
print(a[1]) # 2が表示される

# 各要素の表示
for i in range(5):
    print(a[i])

# 要素への代入
a[1] = 12 # 二番目の要素に12
          を代入
print(a)
```

# 反復処理 ループ

同じ処理を何度も繰り返したい時に, その数だけコードを書くのは面倒！

forループを覚えよう！

```
・ forループ
for イテレータ in イテラブル:
    文1;
    文2;
    ...
    文n;
```

```
# forループ
for i in [0,1,2]:
    print(i)
```

出力  
0  
1  
2

1. イテレータが終端に到達していれば終了
2. イテレータが要素を一つイテラブルから取り出し返す
3. 文1~文nまでを評価. 1へ戻る.

特に注意！！

インデントされた文が  
for文のブロックとみな  
される

- ・ イテレータ (iterator) : 反復処理 (イテレーション) 毎にリストなどから要素を一つずつ取り出して返すもの
- ・ イテラブル (iterable object) : イテレーターを使って要素を一つずつ返すことができるオブジェクト. リスト, 文字列など.

# 反復処理 ループ

```
# forループ range 1
for i in range(50, 100):
    print(i)
```

出力  
50  
51  
52  
⋮  
99

```
# forループ range 2
for i in range(10, 100, 3):
    print(i)
```

出力  
10  
13  
16  
⋮  
97

```
# forループ range 3
for i in range(100):
    print(i)
```

出力  
0  
1  
2  
⋮  
99

## • 連番 range

- range(開始, 終了) : 開始から終了-1までの連番を表す.
- range(開始, 終了, ステップ) : 開始から終了-1までのステップおきの連番を表す
- range(終了) : 0から終了-1までの連番を表す. range(0, 終了)を意味する.

## 注意

rangeもイテラブルだが、リストとは異なる。リストにしたい場合は

```
list(range(100))
のようにする必要がある。
```

# 反復処理 ループ

forループはネスト（入れ子構造）にできる

```
# ネスト
for i in range(100):
    for j in range(100):
        print(i,j)
```

出力.  
0 0  
0 1  
0 2  
...  
99 99

## 特に注意！！

ネストする場合も、インデントを  
によりブロック構造を記述する

```
# 3重ネスト
for i in range(10):
    for j in range(10):
        for k in range(10):
            print(i,j,k)
```

出力.  
0 0 0  
0 0 1  
0 0 2  
...  
9 9 9

何重にもネスト  
することが可能

# モジュール・パッケージ

Pythonコードをまとめたファイルやその集合

便利な機能をまとめたものを再利用することで1から作る必要がなくなる！

- import **モジュール**  
モジュールを読み込む
- from **パッケージ** import **モジュール**  
パッケージ内のモジュールを読み込む
- import **パッケージ** as **省略名**  
パッケージを**省略名**として読み込む
- from **パッケージ** import **モジュール** as **省略名**  
パッケージ内の**モジュール**を**省略名**として読み込む

```
# mathパッケージの読み込み
import math
a = math.log(2)
print(a)
```

```
# matplotlibパッケージからpyplotモジュールをpltとして読み込む
import matplotlib.pyplot as plt
```

## プロット

結果を図として可視化する

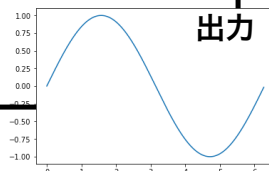
matplotlibによるプロット

```
# sin関数のプロット
%matplotlib inline
import matplotlib.pyplot as plt
import math

xEnd = 2*math.pi
step = math.pi/18

xList = []
yList = []
for i in range(0, int(xEnd/step)):
    x = step*i
    y = math.sin(x)
    xList.append(x)
    yList.append(y)

plt.plot(xList,yList)
```



- %matplotlib inline  
ノートブック内でplotの結果を表示するためのコマンド
- matplotlib.pyplot.plot(横軸値リスト, 縦軸値リスト)  
(横軸値, 縦軸値)で与えられる座標値をプロットする

- リスト.append(要素)  
リストの末尾に要素を付け加える
- int(数値)  
数値を切り捨てて整数にする

プログラムの流れ  
 離散ロジスティックモデルの時間発展

# 課題3

必要なパッケージ (matplotlib) の読み込み



初期値 (x0) ・パラメータ (r, K) の定義



時間tと個体数xのリスト (tList, xList) を作成



forループ

t=0からt<100まで

差分方程式

$$X_{t+1} = X_t + r \left( 1 - \frac{X_t}{K} \right) X_t$$

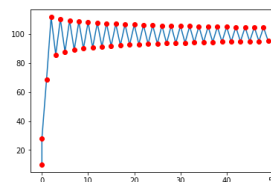
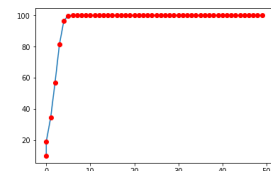
を使い, t+1ステップ目を計算する.

$$xx = x + r * (1 - x / K) * x$$

結果をリストに追加



プロット



プログラムの流れ  
 分岐図

# 課題4 (発展)

必要なパッケージ (matplotlib) の読み込み



パラメータ (K) の定義



パラメータrと個体数xのリスト (rList, xList) を作成



forループ

初期値 (x0) ・パラメータ (r) の設定 1.5 ≤ r ≤ 3の範囲

forループ

t=0からt<1000まで

差分方程式

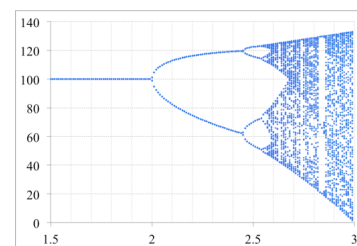
$$X_{t+1} = X_t + r \left( 1 - \frac{X_t}{K} \right) X_t$$

を使い, t+1ステップ目を計算する.

$$xx = x + r * (1 - x / K) * x$$

最後の100ステップをリスト (rList, xList) に追加

→ プロット



最終的にこんなのをプロットしたい



# 本日の課題

1. 離散ロジスティックモデルの平衡点を求めよ.
2. 1. で求めた平衡点のうち, 正の平衡点の周りで線形化し, 系の挙動を考察せよ.
3. 離散ロジスティックモデルの時間発展を様々な  $r$  に対してプロットせよ.
4. (発展) 離散ロジスティックモデルの分岐図を描け.
5. 質問, 意見, 要望等をどうぞ.

**氏名, 学籍番号, 所属を必ず書くこと!**

## 次回予告

第3回: 指数成長・ロジスティック成長

4月22日

## 復習推奨

- 指数成長
- ロジスティック成長